## 數位通訊協定位址表（Modbus RTU Mode Protocol Address Map）

＊＊資料格式16／32 Bit，正負號即8000～7FFF（－32768～32767），800000007FFFFFFF（－2147483648～2147483647）

| Modbus | Hex | 名稱 | 動作 |  |
| :--- | :--- | :--- | :--- | :--- |
| 説明 |  |  |  |  |


| 40001 | 0000 | ID |
| :---: | :---: | :---: |
| 40002 | 0001 | FUNC |
| 40003 | 0002 | INDI |
| 40004 | 0003 | SQRT |
| 40005 | 0004 | MATH |


| 40006 | 0005 | POLAR1 |
| :--- | :--- | :--- |
| 40007 | 0006 | POLAR2 |

R／W 類比輸出1極性，修改範圍：0000～0001（0～1）；0：No，1：YES

| 40008 | 0007 | FILT |
| :--- | :--- | :--- |
| 40009 | 0008 | DISP |


| 40010 | 0009 | FRAME |
| :---: | :---: | :---: |
| 40011 | $000 A$ | LOCK |


| R／W | 顯示選擇，修改範圍：0000～0002（0～2）；0：IPA，1：IPB，2：MATH |
| :--- | :--- |
| R／W | 通訊資料格式，修改範圍：0000～000（0～1）；0：No，1：YES |


| 40012 | 000 B | AOSEL1 |
| :--- | :--- | :--- |
| 40013 | 000 C | AOSEL2 |

R／W 類比輸出1對應選擇，修改範圍：0000～0002（0～2）；0：A，1：B，2：MATH

| 40014 | 000 D | ROSEL1 |
| :--- | :--- | :--- |
| 40015 | 000 E | ROSEL2 |

R／W 警

警報1選擇，修改範圍：0000～0002（0～2）；0：A，1：B，2：MATH

| 40016 | $000 F$ | ACT1 |
| :--- | :--- | :--- |
| 40017 | 0010 | ACT2 |

R／W 警報1動作方向，修改範圍：0000～0001（0～1）；0：Hi，1：Lo

| 40018 | 0011 | DP1 |
| :---: | :---: | :---: |
| 40019 | 0012 | DP2 |

R／W 輸入1小數點位置，修改範圍：0000～0004（0～4）； $0: 0$ 位數， $1: 1$ 位數 $2: 2$ 位數 $3: 3$ 位數 4：4位數
R／W 輸入2小數點位置，修改範圍：0000～0004（0～4）； R／W $\begin{aligned} & \text { 計算值小數點位置，修改範圍：0000～0004（0～4）；} \\ & 0: 0 \text { 位數，1：1位數 } 2: 2 \text { 位數 } 3: 4 \text { 位數 }\end{aligned}$

| 40020 | 0013 | DPM |
| :---: | :---: | :---: |
| 40021 | 0014 | BAUD |
| 40022 | 0015 | PARI |

R／W 通

| 40023 | 0016 | AVG |
| :---: | :---: | :---: |
| 40024 | 0017 | ADDR |

R／W 顯
通訊鮑率，修改範圍：0000～0003（0～3）；0：38400，1：19200，2：9600，3： 4800

通訊同步檢測位元，修改範圍：0000～0003（0～3）；
0：n．8．2．，1：n．8．1．，2：EvEn，3：odd
R／W 顯示值平均次數，修改範圍：0001～0063（1～99）

| 40025 | 0018 | DEL1 |
| :--- | :--- | :--- |
| 40026 | 0019 | DEL 2 |

R／W 警報1動作延遲，修改範圍：0000～0063（0～99）

| 40026 | 0019 | DEL2 |
| :---: | :---: | :---: |
| 40027 | 001 A | SB |


| R／W | 警報 |
| :--- | :--- |
| R／W | 警卦 |

警報2動作延遲，修改範圍：0000～0063（0～99）
警報起動延遲範圍，修改範圍：FF9D～0063（－99～99）
警報起動延遲時間，修改範圍：0000～0063（0～99）
零點追蹤時間，修改範圍：0000～0063（0～99）
輸入值追蹤時間，修改範圍：0000～0063（0～99）
顯示值低值遮蔽，修改範圍：0000～0317（0～999）
零點穩定範圍，修改範圍：0000～270F（0～9999）
輸入值穩定範圍，修改範圍：0000～270F（0～9999）
警報1磁滯，修改範圍：0000～270F（0～9999）
警報2磁滯，修改範圍：0000～270F（0～9999）
更改通關密碼，修改範圍：0000～4E1F（0～19999）
類比輸出1輸出值零點偏差，修改範圍：D8F1～270F（－9999～9999）
類比輸出1輸出值偏差比例，修改範圍：D8F1～270F（－9999～9999）
類比輸出2輸出值零點偏差，修改範圍：D8F1～270F（－9999～9999）

| 40040 | 0027 | AGAIN2 |
| :--- | :--- | :--- |

類比輸出2輸出值偏差比例，修改範圍：D8F1～270F（－9999～9999）

| Modbus | Hex | 名稱 | 動作 |  |
| :--- | :--- | :--- | :---: | :--- |
| 40041 | 0028 | ANLO1 | R／W | 類比輸出1最低類比輸出對鷹顯示值，修改範圍： |
| FFFFB1E1～0001869F（－19999～9999）高位元 |  |  |  |  |

